

ตารางแสดงวงเงินงบประมาณที่ได้รับจัดสรรและรายละเอียดค่าใช้จ่าย การจัดซื้อจัดจ้างที่มีใ้ใช้งานก่อสร้าง

๑. ชื่อโครงการ

ประกวดราคาจ้างบำรุงรักษาเครื่องนำวิถีพร้อมซอฟต์แวร์ในการผ่าตัดด้านศัลยกรรมประสาท (Neurosurgical Navigation) และการผ่าตัดด้านศัลยกรรมกระดูกสันหลัง (Spine Navigation) รุ่น Curve จำนวน ๑ เครื่อง และ รุ่น Kick จำนวน ๑ เครื่อง ผลิตภัณฑ์ Brainlab แบบรวมอะไหล่ ของโรงพยาบาลมหาราชานครราชสีมา ด้วยวิธีประกวดราคาอิเล็กทรอนิกส์ (e-bidding)

๒. หน่วยงานเจ้าของโครงการ

โรงพยาบาลมหาราชานครราชสีมา

๓. วงเงินงบประมาณที่ได้รับจัดสรร

๑,๘๐๐,๐๐๐.๐๐ บาท

๔. วันที่กำหนดราคากลาง (ราคาอ้างอิง)

ณ วันที่ ๒๕ พฤษภาคม ๒๕๖๖ เป็นเงิน ๑,๘๐๐,๐๐๐.๐๐ บาท

๕. แหล่งที่มาของราคากลาง (ราคาอ้างอิง)

สืบราคาจากห้องตลาด

(๑) บริษัท อินจีเนียส เทคโนโลยี จำกัด

๖. รายชื่อผู้รับผิดชอบกำหนดราคากลาง

๖.๑ นายเชิดศักดิ์ แสงศิริทองไชย

ประธานกรรมการฯ

๖.๒ นางสุมาลี ธรรมะ

กรรมการ

๖.๓ นางอรนุช จำปาซอน

กรรมการ

รายละเอียดคุณลักษณะการจ้างบำรุงรักษาเครื่องนำวิถีพร้อมซอฟต์แวร์ในการผ่าตัดด้านศัลยกรรมประสาท (Neurosurgical Navigator) และการผ่าตัดด้านศัลยกรรมกระดูกสันหลัง (Spine Navigator) รุ่น Curve และรุ่น Kick ผลิตภัณฑ์ Brainlab แบบรวมอะไหล่

๑. วัตถุประสงค์

โรงพยาบาลมหาสารคามราชสีมา มีความประสงค์จะจ้างเหมาดูแลบำรุงรักษาเครื่องมือและระบบนำวิถีในการผ่าตัด การบริการบำรุงรักษาตามมาตรฐานโรงงานผู้ผลิตและแก้ไขปัญหาที่เกิดขึ้นกับเครื่องมือและระบบนำวิถี (Navigation System) ผลิตภัณฑ์ BrainLAB รุ่น Curve และรุ่น Kick

๒. ความต้องการ

จ้างเหมาดูแลบำรุงรักษาเครื่องมือและระบบนำวิถี จำนวน ๒ เครื่อง ระยะเวลา ๑๒ เดือน แบ่งระยะการเข้าบำรุงรักษาทุก ๓ เดือน

๓. รายละเอียดการให้บริการ

๓.๑ การตรวจสอบทั่วไป

๓.๑.๑ ตรวจสอบสภาพภายนอกของเครื่องนำวิถีผ่าตัด (Navigator) ในเรื่องความสะอาดและการแตกหักเสียหายของฝาครอบเครื่องหรืออุปกรณ์ที่ประกอบในการใช้งาน

๓.๑.๒ ตรวจสอบและปรับแต่งการยึดแน่นของชุดหัวกล้องอินฟราเรด (Camera Cart) และชุดแสดงผลของเครื่องนำวิถีผ่าตัด (Monitor Cart)

๓.๑.๓ ตรวจสอบและปรับแต่งการทำงานของล้อเครื่องนำวิถีผ่าตัด ต้องสามารถเคลื่อนที่ได้อย่างสะดวก ตรวจสอบและปรับแต่งการทำงานของชุดห้ามล้อของเครื่องนำวิถีผ่าตัด และชุดห้ามล้อของชุดกล้องอินฟราเรดเพื่อป้องกันการเคลื่อนที่ของเครื่องขณะใช้งานเครื่องนำวิถีผ่าตัด

๓.๑.๔ ตรวจสอบหัวปลั๊ก ขาปลั๊ก ต้องไม่มีการแตกหัก ตรวจสอบความเสียหายของสาย ต้องไม่มีรอยฉีกขาด และยึดแน่นทั้งสองด้าน

๓.๑.๕ ตรวจสอบและปรับแต่งแขนยึดตัวกล้องและตัวจอ สามารถเคลื่อนที่ได้อย่างสะดวกและอยู่ในตำแหน่งเดิมเมื่อไม่มีการปรับแขนยึดตัวกล้องและตัวจอ

๓.๑.๖ ตรวจสอบการทำงานของปุ่มควบคุมต่างๆ ของเครื่องนำวิถีผ่าตัด

๓.๑.๗ ตรวจสอบสายสัญญาณของชุดนำสัญญาณและพลังงานไฟฟ้าจากตัวเครื่องนำวิถีไปยังกล้องอินฟราเรด

๓.๑.๘ ตรวจสอบการทำงานของระบบการเปิดเครื่องต้องไม่มี Error หลังจากการเปิดเครื่องและเครื่องต้องพร้อมใช้งาน

๓.๑.๙ ตรวจสอบการทำงานของ USB และ CD/DVD สามารถอ่านข้อมูลและทำงานได้อย่างถูกต้อง

๓.๒ การตรวจสอบเฉพาะ

๓.๒.๑ ตรวจสอบการทำงานของกล้องอินฟราเรด ตรวจสอบระยะเวลาการทำงานของกล้องอินฟราเรด

๓.๒.๒ ตรวจสอบและปรับแต่งการทำงานของระบบหน้าจอสัมผัสและทำการ Calibrate ระบบหน้าจอสัมผัส

๓.๒.๓ ตรวจสอบและปรับแต่งการทำงานของพัดลมระบายความร้อนภายในเครื่องนำวิถีผ่าตัด

๓.๒.๔ ตรวจสอบและปรับแต่งจุดต่อสายสัญญาณต่างๆ ภายในเครื่องนำวิถีผ่าตัดและภายนอกเครื่องนำวิถีผ่าตัด

๓.๒.๕ ตรวจสอบและปรับแต่งการทำงานของเครื่องสำรองไฟฟ้า UPS

๓.๒.๖ ตรวจสอบและปรับแต่งการตั้งค่าของ BIOS (ทำการเปลี่ยนทุก ๆ ๓ ปี ไม่มีค่าใช้จ่าย)

๓.๒.๗ ตรวจสอบและปรับแต่งการอัปเดต Windows Security Patch

๓.๒.๘ ตรวจสอบและทำลาย Virus

๓.๒.๙ ตรวจสอบและปรับแต่ง Platform Monitor

๓.๒.๑๐ ตรวจสอบและปรับแต่ง Bad Sector, Disk Check, Disk Defragment, Event Viewer และ Clean Log Files

๓.๒.๑๑ ตรวจสอบการทำ SUSEek Scan

๓.๒.๑๒ ตรวจสอบและปรับแต่ง Dicom Proxy Service

๓.๒.๑๓ ตรวจสอบการทำงานของโปรแกรมทับซ้อนภาพ (Image Fusion)

๓.๒.๑๔ ตรวจสอบการทำงานของโปรแกรมเรียกดูภาพคนไข้ (Dicom Viewer)

๓.๒.๑๕ ตรวจสอบการทำงานของโปรแกรมนำวิถีผ่าตัดสมอง (Cranial Navigation Software)

๓.๒.๑๖ ตรวจสอบความแม่นยำของการลงทะเบียนคนไข้ (Registration Software)

๓.๒.๑๗ ตรวจสอบการทำงานของโปรแกรมนำวิถีผ่าตัดกระดูกสันหลัง (Spine & Trauma ๓D Navigation Software)

๓.๒.๑๘ ตรวจสอบและปรับแต่งการเชื่อมต่อและรับสัญญาณภาพจากเครื่องฟลูโรสโคปมาใช้งานร่วมกับโปรแกรมนำวิถีผ่าตัดกระดูกสันหลัง (Spine & Trauma ๓D Navigation Software)

๓.๒.๑๙ ตรวจสอบการทำงานของโปรแกรมนำวิถีผ่าตัดกระดูกแตกหัก (Spine & Trauma ๒D Navigation Software)

๓.๒.๒๐ ตรวจสอบและปรับแต่ง การเชื่อมต่อและรับสัญญาณภาพจากเครื่องฟลูโรสโคปมาใช้งานร่วมกับโปรแกรมนำวิถีผ่าตัดกระดูกสันหลัง (Spine & Trauma ๒D Navigation Software)

๓.๒.๒๑ ทำการ Backup ข้อมูลของเครื่องทั้งหมด

๔. การซ่อมและบำรุงรักษาเครื่อง

ทางบริษัทจะบำรุงรักษาเครื่องให้อยู่ในสภาพใช้งานได้ดี โดยมีขอบเขตดังนี้

๔.๑ บริษัทจะทำการแนะนำแก้ไขปัญหาที่เกิดขึ้นทางโทรศัพท์ภายใน ๔ ชั่วโมงนับตั้งแต่ได้รับแจ้ง หากไม่สามารถแนะนำแก้ไขปัญหาได้ทางโทรศัพท์ ทางบริษัทจะส่งวิศวกรเข้าไปยังหน่วยงานภายใน ๔๘ ชั่วโมง


๔.๒ หากระบบเสียหายและซ่อมโดยไม่ต้องเปลี่ยนชิ้นส่วน วิศวกรจะไปทำการซ่อมเครื่องภายใน ๔๘ ชั่วโมง


๔.๓ การซ่อมแซมและเปลี่ยนชิ้นส่วนอะไหล่ ทางบริษัทจะให้การบริการซ่อมแซมหรือเปลี่ยนชิ้นส่วนอะไหล่ที่ชำรุดอันเนื่องมาจากการใช้งานที่ปกติ โดยทางบริษัทจะใช้ชิ้นส่วนหรืออะไหล่ที่เป็นของใหม่และคุณภาพดีไม่ด้อยกว่าชิ้นส่วนหรืออะไหล่ที่ถูกเปลี่ยน

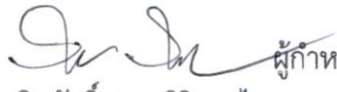
๔.๔ บริษัท ฯ จะบำรุงดูแลรักษาและซ่อมแซมแก้ไขเครื่องมือแพทย์ตามสัญญาให้อยู่ในสภาพใช้งานได้ต่อเนื่อง โดยให้มีเวลาที่ไม่สามารถใช้เครื่องตรวจวินิจฉัยโรค/บำบัดรักษาผู้ป่วยได้เลย (DOWN TIME) ในเวลา ๑๒ เดือน ไม่เกิน ๑๘ วันทำการ (UP TIME WARRANTY ๙๕%)

เงื่อนไขเฉพาะ

๑. เมื่อเครื่องมือเกิดขัดข้องไม่สามารถใช้งานได้อันสืบเนื่องมาจากการใช้งานตามปกติ บริษัทฯ จะจัดส่งวิศวกรมาบริการตรวจสอบหาสาเหตุและอะไหล่ที่เสีย โดยไม่คิดค่าบริการ
๒. มีใบรับรองคุณสมบัติและผ่านการอบรมจากบริษัทผู้ผลิต

(ลงชื่อ)  ผู้กำหนดรายละเอียดคุณลักษณะเฉพาะ
(นางสมพร พรเจริญสกุล)
ตำแหน่ง พยาบาลวิชาชีพชำนาญการ

(ลงชื่อ)  ผู้กำหนดรายละเอียดคุณลักษณะเฉพาะ
(นางสุมาลี ธรรมะ)
ตำแหน่ง พยาบาลวิชาชีพชำนาญการพิเศษ

(ลงชื่อ)  ผู้กำหนดรายละเอียดคุณลักษณะเฉพาะ
(นายเชิดศักดิ์ แสงศิริทองไชย)
ตำแหน่ง นายแพทย์ชำนาญการ